

MODELOS GAUSSIANOS GEOESTATÍSTICOS ESPAO-TEMPORAIS E APLICAES

Alexandre Sousa da SILVA ¹
Paulo Justiniano RIBEIRO JUNIOR²

- RESUMO: A especificação de funes de covariância espaço-temporais é uma das possíveis estratégias para modelagem de processos dos quais observações são tomadas em diferentes posições do espaço e do tempo. Tais funes podem definir processos separáveis ou não separáveis e na sua especificação deve-se garantir que as funes de covariância válidas atendendo a condição de serem positivas definidas. Entre estratégias para obtenção de tais funes estão as de Cressie e Huang (1999) e Gneiting (2002). A primeira se baseia na ideia de obter funes em um espaço de dimensão aumentada a partir de funes válidas no espaço original e necessita de operações no domínio da frequência. Alternativamente a segunda proposta utiliza combinação de funes completamente monótonas e estritamente crescentes, evitando inversão de representações espectrais. Há ainda poucos relatos de uso e avaliações comparativas das diferentes propostas. Neste trabalho considerou-se a metodologia proposta por Gneiting, com diferentes valores do parâmetro que indica a força da interação entre o espaço e o tempo. Diferentes modelos foram aplicados a dois conjuntos de dados, um referente a estoques de peixe na costa de Portugal, e outro referente a armazenagem de uva em um solo com citros. Utilizou-se a implementação no pacote *RandomFields* do programa R, revisando-se a metodologia e investigando-se a implementação computacional. Na aplicação o modelo de covariância separável se mostrou adequado para descrever o comportamento das observações disponíveis sendo a escolha do modelo determinada por ajustes de máxima verossimilhança.
- PALAVRAS-CHAVE: Campos Aleatórios; Geoestatística; Modelos Espaço-Temporais; Pacote *RandomFields*

¹Departamento de Ciências Exatas, Universidade de São Paulo - ESALQ/USP, CEP 13418-900 Piracicaba, SP, Brasil. E-mails: assilva@esalq.usp.br

²Departamento de Estatística, Universidade Federal do Paraná, CEP 81531-990 Curitiba, PR, Brasil. E-mails: paulojus@ufpr.br

1 Introdução

Dados espaço-temporais são caracterizados pela variabilidade no tempo e no espaço, e o objetivo da análise estatística deste tipo de dado está em descrever a incerteza não somente sobre as estimativas das quantidades de interesse mas, também, estimar valores em locais e/ou tempos não amostrados. Na literatura estatística existe um grande número de publicações referentes a processos puramente espaciais ou puramente temporais, e mais recentemente começam a ser apresentadas propostas para modelagem conjunta no espaço e tempo. Esta análise conjunta tem o interesse dos modelos espaço-temporais.

Modelos espaço-temporais têm ganhado uma crescente popularidade na última década, o que pode ser explicado por um lado pela numerosa aplicabilidade, principalmente em ciências ambientais e da saúde; e por outro lado pelo crescente desenvolvimento de recursos computacionais.

Gneiting e Schlather (2002), em uma revisão sobre estratégias de modelagem, consideram duas possíveis abordagens para a modelagem espaço-temporal: a abordagem geoestatística e a abordagem baseada em modelos.

Na abordagem geoestatística, geralmente considerada para campos aleatórios gaussianos, em que o processo é totalmente especificado pelo vetor de médias e a matriz de covariância. Em geral o vetor de médias é facilmente especificado a partir de informações contextuais, isto não acontece com a matriz de covariância, que é o componente chave desta metodologia. Entretanto, nesta abordagem, esta matriz possui elementos dados por uma função de covariância válida, que assegure a condição de matriz positiva definida.

Na abordagem baseada em modelos é enfatizada a adoção de modelos estocásticos e nesta metodologia a função de covariância não é a única estrutura utilizada para especificar o modelo, sendo assim, este método pode ir de uma função analítica simples a uma função intratável e somente implicitamente induzida pelo modelo adotado. Neste contexto incluem-se os modelos Bayesianos flexíveis, dinâmicos e/ou homogêneos e métodos baseados na técnica do filtro de Kalman.

Neste trabalho será considerado a abordagem geoestatística, para campos aleatórios espaço-temporais gaussianos. Uma forma intuitiva de produzir modelos válidos para a função de covariância espaço-temporal através da combinação de funções válidas puramente espacial e puramente temporal. Uma propriedade assegura que o produto ou a soma de funções de covariâncias válidas tem como resultado uma função de covariância válida. As funções de covariância espaço-temporais obtidas desta forma são ditas separáveis j que não contemplam a possibilidade de interação entre o componente espacial e temporal. Por isso, em geral não são realistas j que assumem a independência dos processos espaciais e temporais.

Alternativamente as funções de covariância espaço-temporais não separáveis consideram a interação entre o componente espacial e temporal, mas apresentam como grande desvantagem a dificuldade em se construir funções de covariância que sejam válidas. Métodos matemáticos sofisticados devem ser aplicados para garantir a validade destas funções e em geral se valem do teorema de Bochner (BOCHNER,

1959), que utiliza a representao espectral para garantir a validade das funes de covarincia espao-temporais. Nesta linha, Cressie e Huang (1999), Gneiting (2002) e Stein (2005), por exemplo, propem familias de modelos de covarincia no separveis vlidas para processos espao-temporais gaussianos.

2 Campos aleatrios

Um campo aleatrio ou uma funo aleatria um processo estocstico definido no espao $G \subset \mathbf{R}^d$, ou seja, uma funo cujos valores so realizaes de variveis aleatrias em qualquer ponto do domnio (SCHMIDT; SANS, 2006), ou em outras palavras, uma familia ou coleo de variveis aleatrias, em que cada um dos seus membros podem ser identificados ou localizados de acordo com a mesma mtrica (SCHABENBERGER; GOTWAY, 2005). Um campo aleatrio definido como:

$$\{Z(\mathbf{s}) : \mathbf{s} \in G \subset \mathbf{R}^d\},$$

em que $Z(\mathbf{s})$ o valor do atributo Z na localizao \mathbf{s} e $d \geq 1$ a dimenso do campo aleatrio. Segundo Schmidt e Sans (2006) e Le e Zidek (2006), a descrio de um campo aleatrio obtida atravs das distribuies acumuladas finito-dimensionais F se, para qualquer conjunto de pontos nas localizaes $\mathbf{s}_1, \mathbf{s}_2, \dots, \mathbf{s}_n$ pertencentes regio G e qualquer inteiro n ,

$$F_{\mathbf{s}_1, \mathbf{s}_2, \dots, \mathbf{s}_n}(z_1, z_2, \dots, z_n) \equiv P\{Z(\mathbf{s}_1) \leq z_1, Z(\mathbf{s}_2) \leq z_2, \dots, Z(\mathbf{s}_n) \leq z_n\}.$$

Um campo aleatrio gaussiano corresponde ao caso particular em que tais distribuies finito-dimensionais so gaussianas, ou seja, um campo aleatrio gaussiano se a distribuio para qualquer conjunto de ndices $i = 1, 2, \dots, n$ uma gaussiana n -variada. Conseqentemente, por propriedades da distribuio gaussiana multivariada, cada $Z(\mathbf{s}_i)$ uma varivel aleatria gaussiana univariada.

O processo gaussiano particularmente importante na anlise de campos aleatrios, j que estes so completamente especificados pelo vetor de mdias e sua matriz de covarincia (GNEITING; SCHLATHER, 2002). O vetor de mdias especificado pelo conhecimento de covariveis, isto , efeitos fixos, que influenciam a varivel de interesse. A matriz de covarincia precisa ser positiva definida para ser considerada vlida, para tanto cada um de seus elementos devem ser dados por uma funo de covarincia que garanta a condio de positiva definida. Entretanto determinar se esta funo positiva definida , em geral, no trivial. Uma forma frequentemente utilizada para verificar a validade de uma funo de covarincia verificar se a representao espectral desta funo satisfaz o teorema de Bochner (BOCHNER, 1959).

2.1 Propriedades da funo de covarincia

A funo de covarincia $C(\mathbf{h})$ de um campo aleatrio estacionrio de segunda ordem deve satisfazer as seguintes propriedades :

- (i) $Cov[Z(\mathbf{s}), Z(\mathbf{s} + \mathbf{0})] = Var[Z(\mathbf{s})] = C(\mathbf{0}) \geq 0$;
- (ii) $C(\mathbf{h}) = C(-\mathbf{h})$;

- (iii) $C(\mathbf{0}) \geq |C(\mathbf{h})|$;
- (iv) $C(\mathbf{h}) = Cov[Z(\mathbf{s}), Z(\mathbf{s}+\mathbf{h})] = Cov[Z(\mathbf{0}), Z(\mathbf{h})]$;
- (v) Se $C_j(\mathbf{h})$ com $j = 1, 2, \dots, k$, so funes de covarincia vlidas, ento $\sum_{j=1}^k \mathbf{b}_j C_j(\mathbf{h})$ uma funo de covarincia vlida, se $\mathbf{b}_j \geq 0 \forall j$;
- (vi) Se $C_j(\mathbf{h})$ com $j = 1, 2, \dots, k$, so funes de covarincia vlidas, ento $\prod_{j=1}^k C_j(\mathbf{h})$ uma funo de covarincia vlida;
- (vii) Se $C(\mathbf{h})$ uma funo vlida no R^d , ento ela tambm ser uma funo de covarincia vlida em R^p , com $p < d$.

De acordo com Schabenberger e Gotway (2005), as propriedades (i) e (ii) so imediatas, a (iii) segue a forma da inequao de Cauchy-Schwarz, a (iv) caracteriza a falta de importncia da coordenada absoluta, (v) assegura que combinaes lineares de funes de covarincia vlidas so tambm funes de covarincia vlidas e (vi) assegura que o produto de funes de covarincia vlidas tem como resultado uma funo de covarincia vlida.

Em campos aleatrios espao-temporais a propriedade (ii) nem sempre satisfeita, o que d origem aos modelos de covarincia espao-temporais assimtricos. J as propriedades (v) e (vi) do suporte construo de modelos de covarincia espao-temporais separveis.

A matriz de covarincia para $(Z(\mathbf{s}_1), Z(\mathbf{s}_2), \dots, Z(\mathbf{s}_n))$, denotada por Σ com dimenso $n \times n$, ser uma matriz simtrica, em que $\Sigma_{ij} = C(\mathbf{s}_i - \mathbf{s}_j)$, ou seja, cada valor de Σ igual a covarincia entre respostas em duas localizaes correspondentes. Para que uma funo de covarincia de um campo aleatrio estacionrio seja considerada vlida necessrio e suficiente que C satisfaa a condio de ser positiva definida, em outras palavras, para qualquer vetor no zero \mathbf{a} , a forma quadrtica $\mathbf{a}'\Sigma\mathbf{a}$ deve ser maior igual a zero. Sendo assim esta condio pode ser escrita nas seguintes formas:

$$\mathbf{a}'\Sigma\mathbf{a} = \sum_{i=1}^k \sum_{j=1}^k \mathbf{a}_i \mathbf{a}_j C(\mathbf{s}_i - \mathbf{s}_j) \geq 0 = \sum_{i=1}^k \sum_{j=1}^k \mathbf{a}_i \mathbf{a}_j C(\mathbf{h}_{ij}) \geq 0,$$

em que \mathbf{a}_i e \mathbf{a}_j so elementos do vetor \mathbf{a} e \mathbf{h}_{ij} denota o vetor de separao entre \mathbf{s}_i e \mathbf{s}_j .

Uma ferramenta de uso comum para investigao da dependncia espacial em geoestatstica o semivariograma. Para campos aleatrios intrinsecamente estacionrios define-se $2\gamma(\mathbf{h}) = E\{[\mathbf{Z}(s_i) - \mathbf{Z}(s_j)]^2\}$. Portanto, uma estimativa empirica do semivariograma dada pelo estimador de momentos:

$$\hat{\gamma}(\mathbf{h}) = \frac{1}{2|N(\mathbf{h})|} \sum_{|N(\mathbf{h})|} \{Z(\mathbf{s}_i) - Z(\mathbf{s}_j)\}^2,$$

em que $|N(\mathbf{h})|$ a quantidade de pontos separados pela distncia \mathbf{h} de separao entre s_i e s_j . De acordo com Schabenberger e Gotway (2005), o estimador $\hat{\gamma}(\mathbf{h})$ no viesado para $\gamma(\mathbf{h})$ se $Z(\mathbf{s})$ for intrinsecamente estacionrio. No caso do processo em que assume-se a estacionariedade de segunda ordem, o variograma informa tambm sobre a funo de correlao.

Isto justifica uma prática comum em geoestatística de se utilizar o semivariograma empírico para inferir sobre parâmetros do modelo, através do ajuste de uma função válida para o semivariograma teórico.

Um outro paradigma para estimação de parâmetros, sob a pressuposição de estacionariedade forte, dado pelo método de máxima verossimilhança. A estimação dos parâmetros de campos aleatórios pelo método de máxima verossimilhança requer pressuposições sobre a distribuição do processo. Dado $\mathbf{Z} = [Z(\mathbf{s}_1), Z(\mathbf{s}_2), \dots, Z(\mathbf{s}_n)]'$, que denota o vetor de observações e assumindo $\mathbf{Z}(\mathbf{s}) \sim G(\boldsymbol{\mu}\mathbf{1}, \Sigma(\theta))$, o método da máxima verossimilhança consiste em maximizar o logaritmo da distribuição gaussiana n -variada:

$$L(\theta; Z_1, Z_2, \dots, Z_n) = -\frac{1}{2}\{\ln(|\Sigma(\theta)|) + n \ln(2\pi) + (Z(\mathbf{s}) - \mathbf{1}\boldsymbol{\mu})'\Sigma(\theta)^{-1}(Z(\mathbf{s}) - \mathbf{1}\boldsymbol{\mu})\}. \quad (1)$$

Estimadores de máxima verossimilhança são muito utilizados em estatística, por assegurarem uma série de propriedades, já que sobre condições de regularidade padrão estes estimadores são assintoticamente gaussianos e eficientes. Na prática, em geoestatística, este método de estimação pode requerer muito tempo computacional, ou até mesmo ser proibitivo, devido à dimensão da matriz de covariância.

Diggle, Ribeiro e Christensen (2003) e Diggle e Ribeiro (2006) discutem em detalhes métodos baseados na verossimilhança para estimação de parâmetros dos processos geoestatísticos espaciais, incluindo métodos bayesianos.

2.2 Campos aleatórios Espaço-temporais

Processos ambientais e geofísicos como concentração de poluentes, precipitação e superfície do vento são exemplos de fenômenos que podem ser modelados por campos aleatórios espaço-temporais ou simplesmente processos espaço-temporais. Este tipo de processo é caracterizado pela variabilidade na dimensão do espaço e do tempo. De acordo com Schabenberger e Gotway (2005), para o estudo desta variabilidade existem três possibilidades:

- análise espacial para cada processo temporal;
- análise temporal para cada processo espacial;
- análise espacial e temporal conjunta.

As duas primeiras possibilidades isolam a parte temporal ou a espacial e aplicam técnicas padrão para o tipo de processo resultante. A terceira possibilidade considera o processo espacial e temporal conjuntamente e é a considerada neste trabalho. No processo de construção desta análise conjunta, a aplicação das técnicas padrão no estudo da variabilidade espacial e temporal separadamente pode ser utilizada como uma ferramenta exploratória e auxiliar na construção de modelos adequados.

Um campo aleatório espaço-temporal definido como

$$\{Z(\mathbf{s}, t), \mathbf{s} \in R^d, t \in R\},$$

em que $Z(\mathbf{s}, t)$ valor de atributo Z no espaço $\mathbf{s} \in R^d$ e no tempo $t \in R$.

Através desta definição, percebe-se intuitivamente que o domínio natural do processo $R^d \times R$. Neste trabalho o componente espacial será considerado bidimensional, ou seja, $d = 2$, por ser a situação comum na prática, entretanto ressalta-se que a dimensão do processo pode ser qualquer número finito positivo.

Tempo e espaço podem não ser diretamente comparáveis, já que as unidades das coordenadas dos dois processos apresentam grandezas diferentes. Fisicamente existe uma clara diferença entre as dimensões espaciais e temporais e os modelos precisam considerá-las. Segundo Gneiting et al. (2006) funções de covariância ou mesmo a krigagem se utilizam de espaços Euclidianos e são diretamente aplicados problemas espaço-temporais. Sendo assim a simples separação vetorial do domínio espacial e temporal tem importantes implicações.

De acordo com Gneiting e Schlather (2002), na modelagem de processos espaço-temporais duas formas para especificação do modelo podem ser consideradas:

- *Especificação geoestatística.* Nesta metodologia é necessário o conhecimento de uma distribuição, geralmente gaussiana, para função aleatória $Z(\mathbf{s}, t)$ que é definida em toda coordenada espaço-temporal. A função de covariância é definida na dimensão espaço-temporal contínua, caracterizando o modelo da função aleatória, que pode ser utilizada na previsão de qualquer localização espacial e qualquer instante de tempo. O ajuste da função de covariância de importância central nesta metodologia, e portanto expressões com forma fechada para função de covariância são essenciais.

- *Especificação baseada em modelos.* Esta técnica enfatiza a adoção de modelos estocásticos para solução de problemas práticos nos quais a função de covariância não é especificada explicitamente, mas sim induzida pelo modelo. Esta forma de especificação espaço-temporal pode entretanto ir de uma função com forma analítica simples até uma intratável e somente implicitamente definida. Esta metodologia engloba desde modelos hierárquicos bayesianos espaço-temporais até a técnica do filtro de Kalman, com a característica de apresentar previsões computacionalmente eficientes.

A especificação geoestatística conceitualmente simples, particularmente quando combinado com a adoção do modelo gaussiano, que é completamente especificado por sua média e estrutura de covariância. Além disso, a krigagem, que geralmente é o objetivo da análise de campos aleatórios, requer a especificação apropriada da função de covariância. Entretanto esta forma de especificação assume estacionariedade espaço-temporal da estrutura de covariância, que portanto não pode assumir formas flexíveis como as induzidas pela especificação baseada em modelos. Este trabalho será direcionado especificação geoestatística aplicada a processos espaço-temporais gaussianos.

Assumindo as condições de regularidade do campo aleatório espaço-temporal, $Var(Z(\mathbf{s}, t)) < \infty$ para todo $\mathbf{s} \in \mathbf{R}^2, t \geq 0$, (CRESSIE; HUANG, 1999), define-se a média e a função de covariância por:

$$\mu(\mathbf{s}, t) = E(Z(\mathbf{s}, t))$$

$$Cov(Z(\mathbf{s}_1, t_1), Z(\mathbf{s}_2, t_2)) = C(\mathbf{s}_1, \mathbf{s}_2, t_1, t_2).$$

De acordo com Gneiting et.al (2006), na prática o interesse inicial das análises verificar a presença ou ausência de três características: estacionariedade, simetria completa e separabilidade. Após este estudo ser possível decidir sobre a complexidade da modelagem.

Um campo aleatório espaço-temporal estacionário se sua esperança não depende das coordenadas espaço-temporais e sua função de covariância só depende de um vetor de separação dos pontos em $R^d \times R$. Portanto um campo aleatório espaço-temporal apresenta covariância estacionária no espaço se $Cov(Z(\mathbf{s}_1, t_1), Z(\mathbf{s}_2, t_2))$ depende somente do vetor de separação $\mathbf{h} = \mathbf{s}_1 - \mathbf{s}_2$, e apresenta estacionariedade temporal se $Cov(Z(\mathbf{s}_1, t_1), Z(\mathbf{s}_2, t_2))$ depende somente do vetor de separação $u = t_1 - t_2$. Desta forma se o campo aleatório espaço-temporal possui covariância estacionária espacial e temporalmente, este é considerada uma covariância espaço-temporal estacionária dada por:

$$Cov(Z(\mathbf{s}_1, t_1), Z(\mathbf{s}_2, t_2)) = c(\mathbf{h}, u)$$

O campo aleatório espaço-temporal apresenta simetria completa se

$$Cov(Z(\mathbf{s}_1, t_1), Z(\mathbf{s}_2, t_2)) = Cov(Z(\mathbf{s}_1, t_2), Z(\mathbf{s}_2, t_1)),$$

para todas as coordenadas espaço-temporais \mathbf{s}_1, t_1 e \mathbf{s}_2, t_2 em $R^2 \times R$. No caso da covariância ser estacionária e completamente simétrica tem-se:

$$C(\mathbf{h}, u) = C(\mathbf{h}, -u) = C(-\mathbf{h}, u) = C(-\mathbf{h}, -u),$$

para todo $(\mathbf{h}, u) \in R^2 \times R$.

A classe mais simples de funções de covariância espaço-temporal dada pelos modelos separáveis. Funções de covariância espaço-temporais separáveis podem ser definidas com base nas propriedades de aditividade e multiplicabilidade (2.1.1, vi e vii). Desta forma poderão ser decompostas entre uma função de covariância puramente espacial e outra puramente temporal, que no caso aditivo pode ser escrita como:

$$Cov(Z(\mathbf{s}_1, t_1), Z(\mathbf{s}_2, t_2)) = Cov(Z(\mathbf{s}_1, \mathbf{s}_2)) + Cov(Z(t_1, t_2))$$

e no caso multiplicativo por:

$$Cov(Z(\mathbf{s}_1, t_1), Z(\mathbf{s}_2, t_2)) = Cov(Z(\mathbf{s}_1, \mathbf{s}_2))Cov(Z(t_1, t_2)), \quad (2)$$

em que em ambos os casos \mathbf{s}_1, t_1 e $\mathbf{s}_2, t_2 \in \mathbf{R}^2 \times \mathbf{R}$.

Esta classe de modelos de covariância espaço-temporal não considera a interação entre o espaço e o tempo, mas muito utilizada na prática por ser computacionalmente tratável e uma forma intuitiva e simples de obtenção de funções de covariância válidas.

Todos os modelos separáveis são também completamente simétricos. Para a demonstração desta relação considere a eq.(2), considere também as variáveis aleatórias espaço-temporais $Z(\mathbf{s}_1, t_2)$ e $Z(\mathbf{s}_2, t_1)$, a função de covariância separável ser dada por:

$$Cov(Z(\mathbf{s}_1, t_2), Z(\mathbf{s}_2, t_1)) = Cov(Z(\mathbf{s}_1, \mathbf{s}_2))Cov(Z(t_2, t_1)),$$

desta forma conclu-se que:

$$Cov(Z(\mathbf{s}_1, t_1), Z(\mathbf{s}_2, t_2)) = Cov(Z(\mathbf{s}_1, t_2), Z(\mathbf{s}_2, t_1)),$$

que a definio da propriedade de campos aleatrios espao-temporais completamente simtricos.

Um exemplo simples de funo de covarincia espao-temporal separvel dado pela combinao de modelos de covarincia exponenciais :

$$Cov(Z(\mathbf{s}_1, t_1), Z(\mathbf{s}_2, t_2)) = \sigma_1^2 \exp(-A_1 \|(\mathbf{s}_1 - \mathbf{s}_2)\|) + \sigma_2^2 \exp(-A_2 \|(t_1 - t_2)\|),$$

em que A_1 e A_2 so as denominadas *matrizes de anisotropia*.

As matrizes de anisotropia so utilizadas para permitir a representao combinada das dimenses espaciais e temporais. Neste exemplo, suponha um processo isotrpico no espao tem-se:

$$A_1 = \begin{pmatrix} \phi_1 & 0 & 0 \\ 0 & \phi_1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \quad A_2 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \phi_2 \end{pmatrix}$$

Qualquer funo de covarincia espao-temporal que no for escrita nas duas formas separveis anteriormente mencionadas e nem combinaes destas, sero ditas funes no separveis. As funes de covarincia separveis, embora facilmente obtidas, so em geral insatisfatrias para descrever processos naturais. O que gera necessidade de se especificar funes no separveis. Kryriakidis e Journel (1999), revisam e discutem abordagens para especificao de processos geoestatsticos espao-temporais. Cressie e Huang (1999), propem classes de funes de covarincia no separveis vlidas cuja obteno no se baseiam no domnio das observaes, mas sim no domnio da freqncia, uma vez que a representao espectral e a densidade espectral podem ser utilizadas para descrever as propriedades do processo. Gneiting (2002), em uma abordagem alternativa, obtm modelos vlidos de funo de covarincia atravs da definio de funes monotonas e positivas.

2.2.1 Representao de Gneiting

A representao de Cressie e Huang (1999) constri uma famlia de funes de covarincia espao-temporais estacionria e no separveis atravs da inverso de Fourier na forma fechada, o que restringe esta famlia a um pequeno grupo de funes com solues de forma fechada da inverso de Fourier. Gneiting (2002) prope uma flexvel e elegante famlia de funes de covarincia espao-temporais, cuja obteno no requer operaes no domnio espectral. A construo de funes de covarincia vlidas se d atravs de componentes elementares em que sua validade facilmente verificada.

A representao de Gneiting (2002) considerara qualquer funo monotona $\phi(x)$, definida em $x \geq 0$ e qualquer funo positiva $\psi(x)$, definida em $x \geq 0$ com derivadas completamente monotonas , e desta forma,

$$C(\mathbf{h}, u) = \frac{\sigma^2}{(\psi(u)^2)^{d/2}} \phi\left(\frac{\|\mathbf{h}\|^2}{\psi(|u|^2)}\right) \quad (3)$$

uma funo de covarincia espao-temporal vlida em $R^d \times R$, em que $\mathbf{h} = \|\mathbf{h}\|$, u representa o vetor de distncias no tempo e d deve ser maior ou igual que a genuna dimenso espacial.

De acordo com Gneiting (2002) uma funo contnua $\phi(x)$ completamente montona se possui derivadas $\phi^{(n)}$ de todos as ordens e $(-1)^n \phi^{(n)}(x) \geq 0$, em que $x > 0, n = 0, 1, 2, \dots$

Assim, Gneiting prope uma famlia de funes de covarincia espao-temporal muito geral que no dependem da inverso de Fourier na forma fechada e no necessita de integrabilidade. De acordo com Elmatzoglou (2006) nesta famlia os componentes $\phi(x)$ e $\psi(x)$ podem ser associados com a estrutura espacial e temporal respectivamente. Gneiting (2002), apresenta possveis escolhas para cada funo, que so reproduzidas nas Tabelas 1 e 2.

Tabela - 1: Funes completamente montonas $\phi(x), x \geq 0$

$$\begin{aligned} \phi(x) &= \exp(-cx^\gamma), c > 0, 0 < \gamma \leq 1 \\ \phi(x) &= (1 + cx^\gamma)^\nu, c > 0, 0 < \gamma \leq 1, \nu > 0 \\ \phi(x) &= (2^{\nu-1}\Gamma(\nu))^{-1}(cx^{1/2})^\nu \mathbf{K}_\nu(cx^{1/2}), c > 0, \nu > 0 \\ \phi(x) &= 2^\nu(\exp(cx^{1/2}) + \exp(-cx^{1/2}))^\nu, c > 0, \nu > 0 \end{aligned}$$

Tabela - 2: Funes positivas $\psi(x), x \geq 0$

$$\begin{aligned} \psi(x) &= (ax^\alpha + 1)^\beta, a > 0, 0 < \alpha \leq 1, 0 \leq \beta \leq 1 \\ \psi(x) &= \ln(ax^\alpha + b)/\ln(b), a > 0, b > 1, 0 < \alpha \leq 1 \\ \psi(x) &= (ax^\alpha + b)/(b(ax^\alpha + 1)), a > 0, 0 < b \leq 1 \end{aligned}$$

Um exemplo simples da famlia de covarincia espao-temporal no separvel proposta por Gneiting dada como segue:

Considere a primeira linha das Tabelas 1 e 2, em que $\phi(x) = \exp(-cx^\gamma), c > 0, 0 < \gamma \leq 1$ e $\psi(x) = (ax^\alpha + 1)^\beta, a > 0, 0 < \alpha \leq 1, 0 \leq \beta \leq 1$ so funes completamente montona e positiva respectivamente. Substituindo na eq.(3) tem-se:

$$C(\mathbf{h}, u) = \frac{\sigma^2}{(a|t|^{2\alpha} + 1)^{\frac{\beta d}{2}}} \exp\left\{ \frac{c\|\mathbf{h}\|^{2\gamma}}{(a|t|^{2\alpha} + 1)^{\beta\gamma}} \right\}. \quad (4)$$

Nesta expresso, nota-se que para $\beta = 0$ a covarincia no depende do tempo. Multiplicando-se a eq.(4) por uma funo de covarincia puramente temporal, $C(|t|) = (a|t|^\alpha + 1)^{-\delta}$, tem-se como resultado:

$$C(\mathbf{h}, u) = \frac{\sigma^2}{(a|t|^{2\alpha} + 1)^{\delta + \frac{\beta d}{2}}} \exp\left\{ \frac{c\|\mathbf{h}\|^{2\gamma}}{(a|t|^{2\alpha} + 1)^{\beta\gamma}} \right\},$$

no caso em que $\beta = 0$, a expresso da funo de covarincia se reduz a

$$C(\mathbf{h}, u) = \frac{\sigma^2}{(a|t|^{2\alpha} + 1)^\delta} \exp\{c\|\mathbf{h}\|^{2\gamma}\}$$

que funo de covarincia separvel na forma,

$$C(\mathbf{h}, u) = \sigma^2 C(u) C(\mathbf{h})$$

em que $C(u) = (a|t|^{2\alpha} + 1)^{-\delta}$ a funo puramente temporal, enquanto $C(\mathbf{h}) = \exp\{c\|\mathbf{h}\|^{2\gamma}\}$ a funo puramente espacial. Esta representao sugere que o parmetro β pode ser utilizado para testar a hipotese de separabilidade.

3 Resultados e discusso

Muitos modelos tem sido sugeridos na literatura e o fato de terem sido adotados no significa necessariamente que estes representem melhor a realidade. A escolha de uma determinada classe de modelos uma tarefa difcil e que requer um profundo conhecimento da realidade, por parte dos pesquisadores.

Neste trabalho, o interesse no ajustar o melhor modelo e sim verificar o comportamento de alguns dos modelos discutidos no captulo anterior. Para tanto, ser considerado um conjunto referente a capacidade de armazenagem de gua em um solo com citros.

A gua um dos mais importantes fatores para o adequado desenvolvimento de qualquer cultura agrcola e o conhecimento da sua dinmica no solo indispensvel para o aprimoramento de prticas de manejo que visam otimizao da produtividade da cultura (MORETI, 2006).

Moreti (2006) fornece um estudo da capacidade de armazenagem de gua em um Latossolo Vermelho Amarelo Argisslico cultivado com citros, em uma parcela experimental na qual foram coletados dados em duas transees com 20 pontos de observao cada, com espaamento de 4,0 m entre os pontos amostrados e 7,0 m entre as transees. Para quantificar a armazenagem de gua no solo foi instalado, em cada ponto amostral, um tubo de acesso sonda de nutros at a profundidade de 1,20 m, localizado no centro da distncia entre duas plantas ao longo da linha.

A cultura de citros foi implantada em maro de 1991, e as amostras foram coletadas de 2001 a 2004, totalizando 98 coletas de dados no equidistantes no tempo. Neste trabalho utilizou-se dados de 25 momentos de tempo tomados um em cada quatro, aos quais ajustou-se modelos espao-temporais. A restrio de tomar apenas 25 dentre os 98 perodos de tempo visa contornar problemas computacionais. Uma vez que o objetivo aqui investigar a metodologia de modelagem e no fornecer resultados definitivos de anlises destes dados.

3.0.2 Construindo modelos de covarincia espao-temporais

Tem-se a seguinte funo de covarincia espao-temporal separvel ajustada, com os parmetros estimados pelo mtodo da mxima verossimilhana:

$$C(\mathbf{h}, u) = \frac{44.12}{(0.76|u|^{1.65} + 1)^{0.08}} \exp\{-0.001\|\mathbf{h}\|^{0.85}\} + \frac{0.25}{(0.76|u|^{1.65} + 1)^{0.08}} \quad (5)$$

J para a funo de covarincia espao-temporal no separvel, com os parmetros tambm estimados pelo mtodo de mxima verossimilhana, tem-se que o modelo ajustado dado por:

$$C(\mathbf{h}, u) = \frac{1}{(0.76|u|^{1.65} + 1)^{0.12}} \left(\frac{44.12}{(0.76|u|^{3.3} + 1)^{0.04}} \exp\left\{ -0.001 \left[\frac{\|\mathbf{h}\|}{(0.76|u|^{3.3} + 1)^{0.04}} \right]^{1.65} \right\} \right) + \frac{0.25}{(0.76|u|^{1.65} + 1)^{0.08}}. \quad (6)$$

A distino entre os dois modelos ajustados anteriormente dada pelo parmetro β que determina se existe ou no interao entre os componentes puramente espacial e puramente temporal, ou seja, se a correlao espacial independe do tempo e vice-versa. Ento o valor do parmetro β pode ser visto como o grau de interao espao-temporal, em que valores grandes, prximos de 1, induz em um forte efeito de interao espao-temporal, enquanto que valores pequenos, prximo de 0, induz em um efeito fraco de interao espao-temporal. Isto sugere uma forma de testar a separabilidade da funo de covarincia, alm de quantificar a intensidade da interao espao-temporal.

O valor estimado para o parmetro $\beta = 0.04$ muito prximo de zero, o que indica que o modelo separvel se ajustaria bem aos dados, em outras palavras, no h evidncia clara de interao entre o espao e o tempo. Ressaltando aqui novamente que a estimao deste parmetro pode ser numericamente instveis e em uma anlise detalhada destes dados, mtodos numricos devem ser cuidadosamente calibrados.

Para verificar o efeito da suposio de separabilidade espao-temporal foi considerado tambm o erro mdio de predio, para tanto foi realizada a krigagem simples para diferentes valores de β . Os valores preditos para o tempo 26 foram comparados com os verdadeiros valores observados para este tempo. A Figura 1, ilustra estas predies e por este grfico percebe-se que o modelo com $\beta = 0$ o que mais se aproxima do valor real e ainda percebe-se que o aumento do valor de β , causa um diminuio na mdia e na varincia. A Tabela 3 apresenta os erros quadrticos mdios, a mdia e varincia da predio, e atravs dela possvel verificar que o menor valor do erro quadrtico mdio ocorre quando $\beta = 0$, ou seja, o modelo separvel o mais indicado para o conjunto de dados considerado.

Na Figura 2, so ilustrados os mapas de krigagem simples com parmetros $\beta = 0, 0.25, 0.95$. As predies foram realizadas para o tempo 26, que no foi considerado na estimao. Estas imagens ilustram uma pequena diferena no comportamento das "manchas", mas uma diferena um pouco maior nas escalas. Atravs das legendas percebe-se a clara diminuio do valor mdio considerado.

Consideraes Finais

Processos ambientais e geofsicos como concentrao de poluentes, campos de precipitao e superfcie do vento so caracterizados pela variabilidade contnua no espao e no tempo. Tais campos espao-temporais so geralmente tratados como aleatrios, uma vez que as leis que governam seu comportamento no so completamente compreendidas e sua complexidade no segue uma descrio determinstica precisa.

Tabela - 3: Erro quadrático médio de predio para funes de covarincia espao-temporais com diferentes valores do parmetro β

	EQM	Mdia	Varincia
Modelo separvel $\beta = 0$	5.561	17.114	0.753
Modelo no separvel $\beta = 0.25$	12.674	15.913	0.494
Modelo no separvel $\beta = 0.5$	26.060	14.371	0.309
Modelo no separvel $\beta = 0.75$	45.661	12.720	0.191
Modelo no separvel $\beta = 0.95$	64.436	11.451	0.132

Modelos estocsticos, por sua vez, so baseados tipicamente em um pequeno nmero de parmetros que podem ser modelados e inferidos a partir de observaes parciais dos processos.

O objetivo da modelagem de tais processos informar sobre padres do comportamento espao-temporal. Parte-se do princpio de que no existe um modelo que se ajuste perfeitamente aos dados e o que ocorre, que alguns modelos so mais capazes, que outros, de descrever certas situaes. Atravs da modelagem possvel resumir de forma simples um conjunto de dados complexo, testar hipteses cientificamente relevantes e fazer predies dos processos em posies no observadas do espao e/ou tempo.

Fenmenos espaciais e temporais so caracterizados por suas unicidade e no reproduzibilidade. Assumindo-se ento que uma amostra parcial simples da realizao de um particular mecanismo estocstico. Conseqentemente, inferncias s podem ser feitas a partir da adoo de simplificaes e suposies. A princpio a estratgia de anlise espao-temporal apresentada aqui poderiam ser utilizadas simplesmente como uma extenso da anlise puramente espacial, pois simplesmente acrescenta uma dimenso referente ao tempo. Entretanto, a diferena fsica entre espao e tempo e a ordenao natural dos tempos induzem caractersticas particulares e dificuldades adicionais.

O tempo e o espao so duas noes completamente diferentes, o que dificulta a especificao de funes de covarincia espao-temporais vlidas. Alm disso estas precisam satisfazer certas condies para serem consideradas vlidas. Uma especificao muito comum para a funo de covarincia espao-temporal assegurada por propriedades que do suporte famlia de funes de covarincia separveis. Estas podem ser separadas atravs da soma e/ou produto de funes de covarincia vlidas. A grande desvantagem deste mtodo que ele no considera na modelagem a interao entre o espao e o tempo.

Uma alternativa s funes de covarincia separveis so as funes de covarincia espao-temporais no separveis e neste caso a interao entre o espao e o tempo considerada na modelagem. Na literatura existem algumas possibilidades de funes no separvel, no presente trabalho foram consideradas a especificao de Cressie e Huang e a famlia de Gneting.

A especificao de Cressie e Huang se baseia na anlise da integral de Fourier o que requer operaes utilizando representao Espectral da funo de covarincia e a inverso de

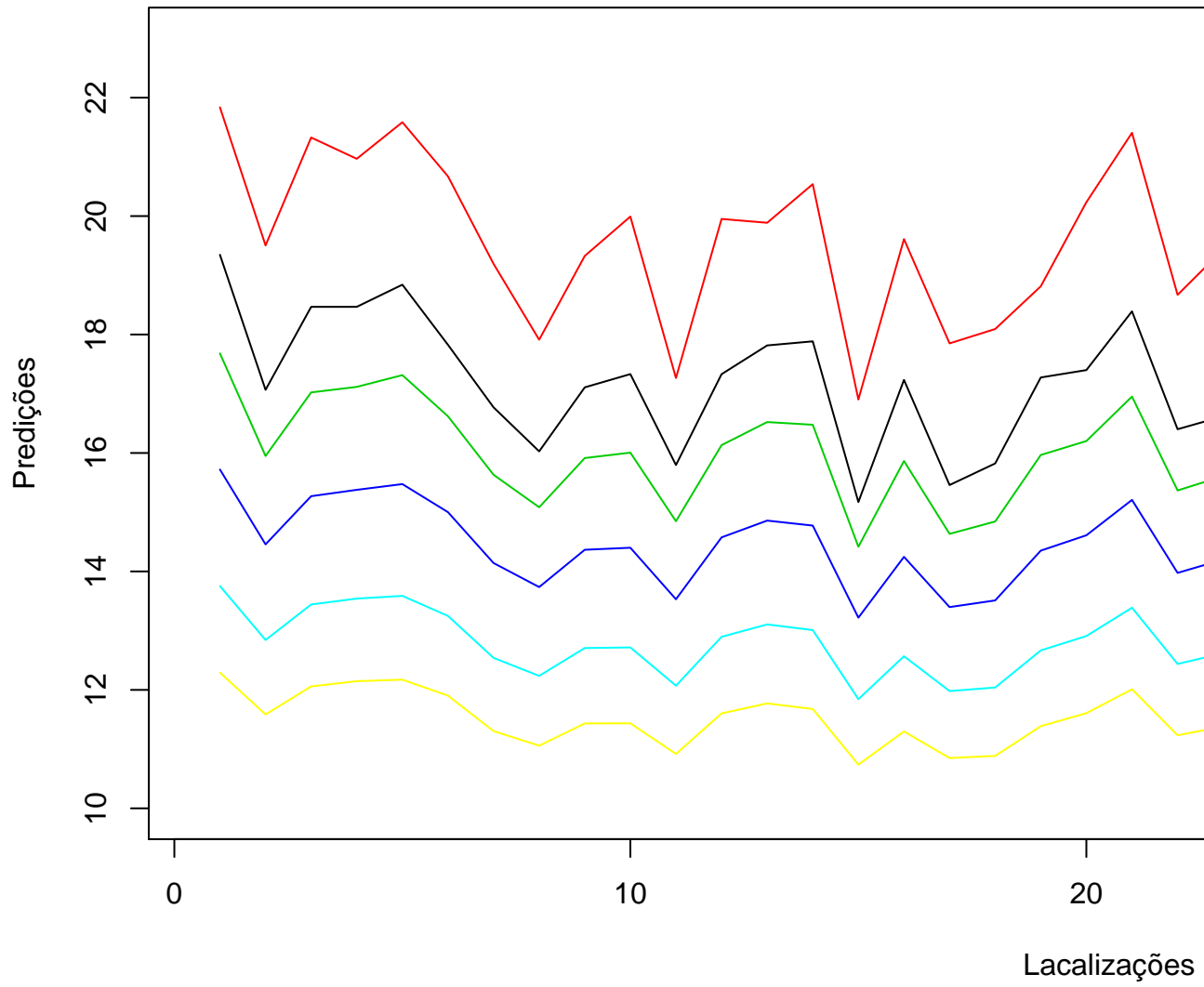


Figure - 1: Distribuição das predies para o tempo 26 e do verdadeiro valor amostrado

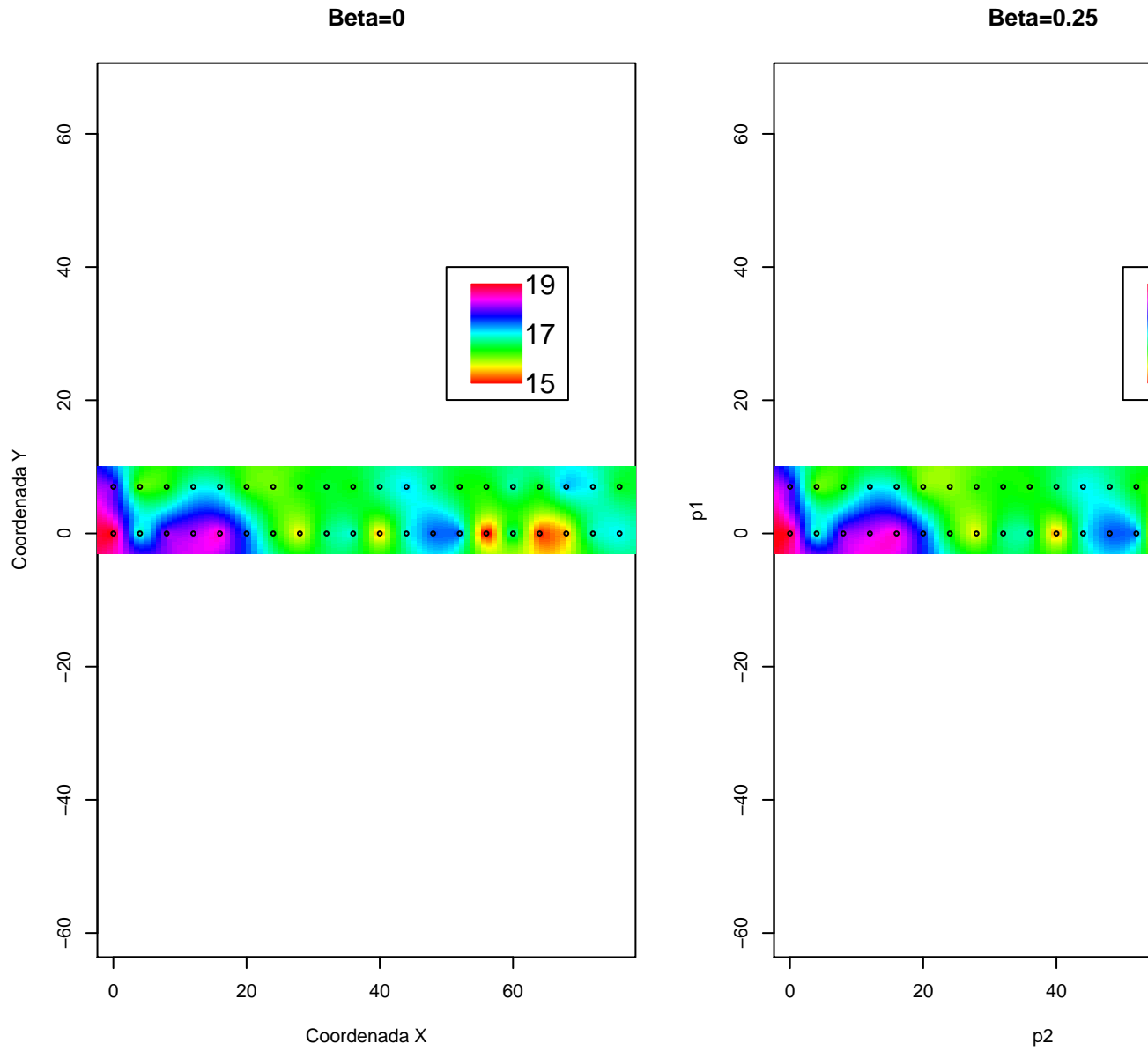


Figure - 2: Krigagem para modelo com $\beta = 0$, $\beta = 0.25$, $\beta = 0.95$, respectivamente

volta do domínio da frequência com o das observações obtida em casos particulares. As funções de covariância espaço-temporais propostas por Gneiting consideram a combinação de funções completamente monótonas e estritamente crescentes que asseguram funções de covariância válidas.

Nas aplicações deste trabalho foram consideradas funções de covariância espaço-temporais pertencente família de Gneiting, estacionárias e completamente simétricas, que só uma escolha conveniente, visto que esta especificação não requer qualquer tipo de integrabilidade e possui implementação disponível no pacote `RandomFields`.

Para os dois conjuntos de dados foi ajustado inicialmente um modelo com estrutura de covariância separável, composta pelo produto entre uma função *cauchy generalizada*, para o componente puramente temporal, e uma função *stable*, para o componente espacial. Ainda para a covariância separável foi adicionado um efeito pepita composto pelo produto entre uma constante e uma função *cauchy generalizada*. Depois de estimados todos os valores para os parâmetros do modelo separável, foi ajustado um modelo de covariância não separável mas com a mesma estrutura de anisotropia estimada para o modelo separável. O modelo não separável considerado composto pelo produto entre uma função de covariância *cauchy generalizada*, que depende apenas do tempo, e uma função não separável proposta por Gneiting, que depende do tempo e do espaço conjuntamente. Para o efeito pepita foi considerada a mesma estrutura estimada para o modelo separável. importante ressaltar que o modelo separável proposto é um caso particular do modelo não separável, quando o parâmetro $\beta = 0$.

A utilização de conjunto de dados reais levantou dificuldades práticas na condução das análises. A primeira dificuldade foi a depuração das linhas de comandos do pacote "`RandomFields`", que ainda se encontra em desenvolvimento e poucas são as publicações que se utilizam deste software, um outro grande problema relacionado parte computacional é a demanda por computadores com grande capacidade de memória e processamento, já que o número de observações para análise espaço-temporal cresce muito rapidamente com o aumento de observações na coordenada do tempo ou no espaço.

Para a análise do conjunto de dados foram considerados os mesmos pontos em todos os tempos, sendo isto uma obrigatoriedade da implementação disponível no pacote, já que não existe a possibilidade de se especificar coordenadas diferentes para cada tempo. Por conta destas limitações, algumas observações tiveram de ser descartadas da estimação e predição.

Foram encontradas dificuldades na estimação do parâmetro β da função de covariância proposta por Gneiting, e portanto neste trabalho foram considerados outras formas de assegurar a validade dos valores estimados para este parâmetro. Na análise foi encontrada estimativa do parâmetro β próximas de zero, apontando para uma fraca interação entre o espaço e o tempo.

Foi considerada na análise a predição de um tempo futuro e comparado com o verdadeiro valor observado para este tempo. O interesse neste caso foi verificar através do erro quadrático médio de predição a validade do ajuste da função de covariância. Na Tabela 3 existe uma grande diferença no erro quadrático médio, na média e

na variancia de predio. Atravs desta tabela pode-se concluir que a estrutura de covarincia separvel a que mais se aproxima dos verdadeiros valores observados, o que pode-se perceber tambm a diminuio da mdia e da variancia de predio medida que o valor do parmetro β se aproxima de 1.

No desenvolvimento deste trabalho foram feitas ainda varias simulaes e anlises que serviram para a melhor compreenso do pacote. Em uma destas simulaes foi estimado um campo espao-temporal com um determinado valor do parmetro β , em seguida foi realizada a estimao dos parmetros, e verificou-se que a estimativa de verossimilhana no se aproximou de forma satisfatria do valor estimado. Estes resultados so preliminares, e considera-se que estudos desta natureza devem ser efetuados de forma mais detalhada e portanto optou-se por no reportar aqui os resultados deste estudo de simulao. Uma condio que poderia ser considerada a realizao de varias estimaes e ento seria calculada a mdia das estimativas. Espera-se que a mdia dos parmetros estimados se aproxime do valor dos parmetros simulados. Com um nmero suficientemente grande de valores estimados pode-se ter uma melhor idia da variabilidade de cada parmetro e com isto a determinao de intervalos de confiana e cobertura poderiam ser obtidos, assim como poderia se avaliar o impacto em predies.

Estas so apenas algumas entre as muitas possibilidades em se aprofundar os estudos nesta rea. Neste trabalho foi considerada apenas um resumo das novas metodologias de anlise espao-temporal e com o avano computacional e o apelo prtico desta metodologia fica cada vez mais fcil de se descrever melhor as leis da natureza. Modelos que utilizam a especificao da funo de covarincia, embora promissores e com fcil interpretao intuitiva, apresentam dificuldades e restries para uso em dados reais. Estudos complementares so ainda necessrio para auxiliar na compreenso das caractersticas de identificabilidade e aplicabilidade em situaes reais, bem como as exigncias e restries de implementao.

Agradecimentos

Este trabalho parte da dissertao de mestrado do primeiro autor do Departamento de Cincias Exatas, Escola Superior de Agricultura "Luiz de Queiroz", Universidade de So Paulo, Piracicaba.

Agradeo a Dolorice Moreti e o Prof Dr. Paulo Leonel Libardi do Departamento de Fsica de Solos, por ter gentilmente cedido os dados da aplicao.

SILVA, A. S.; RIBEIRO JUNIOR, P. J. Space-time geostatisticals gaussian models and aplications. *Rev. Mat. Estat.*, So Paulo, v.xx, n.x, p.xx-xx, 2000. *Rev. Mat. Estat.* (So Paulo), v. 20, n.1, p. 1-10, 2000.

- **ABSTRACT:** *The specification of space-time covariance functions is one of the possible strategies to model processes observed at different locations and time points. Such functions can define separable and non-separable processes and must attend the condition of positive-definiteness. Among the strategies to obtain such valid functions are the ones suggested by Cressie and Huang (1999) and by Gneiting (2002). The former is based on the idea of obtaining valid functions in a space of increased dimension from valid functions on the primary dimension and requires operations in the frequency domain. Alternatively, the latter combines increasing monotone functions avoiding the inversion of spectral representations. There are still few reports of usage and comparisons of the strategies. This work follows Gneiting's proposals with different values for the space-time interaction parameter. Models were applied for the analysis of two real data sets, one about fish stocks in the Portuguese coast and a second on soil water storage. The implementation on the R package *RandomFields* was used, with methodology and computational implementation being reviewed. For both case the separable model provided a satisfactory fit, based on maximum likelihood estimation.*
- **KEYWORDS:** Keywords: Random Fields; Geostatistic; Space-Time Models; *RandomFields Package*

References

- BOCHNER, S. *Lectures on Fourier Integrals*. Princeton, N.J.: Princeton University Press, 1959.
- CRESSIE, N.; HUANG, H-C. *Classes of Non-Seperable, Spatio-temporal stationary covariance functions*. Journal of the American Statistical Association, v.94, p.1330-1340, 1999.
- DIGGLE, P.J.; RIBEIRO Jr., P.J.; CHRISTENSEN, O.F. *Spatial Statistics and Computational Methods*, Springer, New York, 2003.
- DIGGLE, P.J.; RIBEIRO Jr., P.J. *Model-Based Geoestistics*, Springer, 2006.
- ELMATZOGLOU, I. *Spatio-temporal geoestistical models,with an aplication in fish stock*, Submitted for the degree of master in statistics at Lancaster University, Lancaster, 2006.
- GNEITING, T. Nonseperable, *Stationary Covariance Functions for Space-Time Data*. Journal of the American Statistical Association, v.97, No.458, 2002.
- GNEITING, T.; SCHLATHER, M. Stochastic models wich separate fractral dimension and Hurst effect. Technical Report Series, NRCSE-TRS no. 069, 2001.
- GNEITING, T.; SCHLATHER, M. *Space-time covariance models*. Encyclopedia of Environmetrics, Columbia, v.4, p.2041-2045, 2002.
- GNEITING, T.; GENTON, M.G.; GUTTORP, P. Geostatistical Space-Time Models, Stationarity, Seperability and Full Symmetry. Technical Report no.475 Department of Statistics University of Washington, 2006.

KYRIAKIDIS, P.C.; JOURNEL, A.G. *Geostatistical Space-Time Models: a review*. Mathematical Geology, v.31, p.651-684, 1999.

LE, D.N.; ZIDEK, J.V. *Statistical Analysis of Environmental Space-time processes*, Springer, New York, 2006.

MORETI, D. *Avaliação espaço-temporal de processos do balanço de água em solo com citros*, 2006. 138p. Tese Doutorado - Universidade de São Paulo, Piracicaba, 2006.

SCHABENBERGER, O.; GOTWAY, C.A. *Statistical Methods for Spatial Data Analysis*, Chapman & Hall / CRC, 2005.

SCHMIDT, A.M.; SANS, B. Modelagem Bayesiana da Estrutura de Covariância de Processos Espaciais e Espaço-Temporais. In: SINAPE, 17., 2006.

STEIN, M.L. Space-time covariance functions. Technical Report No. 4, University of Chicago, 2004.

STEIN, M.L. *Nonstationary spatial covariance functions*. Chicago: University of Chicago, 2005. 57 p. (Technical Report, 21)

Recebido em 01.01.2005.

Aprovado após revisão em 01.01.2005.